

LÓGICA COMPUTACIONAL PROGRAMACIÓN LÓGICA

Francisco Hernández Quiroz

Departamento de Matemáticas
Facultad de Ciencias, UNAM
E-mail: fhq@ciencias.unam.mx
Página Web: www.matematicas.unam.mx/fhq

Facultad de Ciencias

Introducción

- La programación lógica es uno de los paradigmas de programación más alejados del imperativo.
- Un sistema de demostración de teoremas funciona como un mecanismo computacional.
- La programación lógica es declarativa: un programa es una *declaración* de qué se desea, y no una receta de cómo obtenerlo.
- En la práctica, no siempre se puede alcanzar este ideal, por cuestiones de eficiencia.
- La fundamentación semántica de la programación lógica son los modelos de Herbrand.
- Un problema difícil en programación lógica es el de la *negación*. Aquí se presentarán dos enfoques distintos del tema.
- El lenguaje Prolog es un compromiso entre los principios de la programación lógica y la eficiencia de implementación.

Unificación

La unificación es un caso especial de sustitución.

Definición

Sean E y F dos expresiones (ya sean dos fórmulas atómicas o dos términos funcionales). Un unificador de E y F es una sustitución σ tal que

$$E_\sigma = F_\sigma.$$

Ejemplos

Los términos

$$f_1^2(x, f_1^2(c, z)) \quad \text{y} \quad f_1^2(c, f_1^2(y, x))$$

son unificados por la sustitución

$$[x, y, z := c, c, c],$$

pues

$$f_1^2(x, f_1^2(c, z))_{[x,y,z:=c,c,c]} = f_1^2(c, f_1^2(c, c)) = f_1^2(c, f_1^2(y, x))_{[x,y,z:=c,c,c]}.$$

A las fórmulas atómicas

$$P_1^2(f_1^2(x, y), c) \quad \text{y} \quad P_1^2(z, y)$$

las unifica la sustitución

$$[z, y := f_1^2(x, c), c]$$

$$P_1^2(f_1^2(x, y), c)_{[z,y:=f_1^2(x,c),c]} = P_1^2(f_1^2(x, c), c) = P_1^2(z, y)_{[z,y:=f_1^2(x,c),c]}.$$

No siempre es posible unificar dos expresiones:

$$f_1^2(x, c) \quad \text{y} \quad f_1^2(c_1, x)$$

no tienen un unificador.

En cambio, en otros casos tenemos más de uno, como con las fórmulas

$$P_1^2(x, y) \quad \text{y} \quad P_1^2(y, x)$$

con los unificadores

$$[x := y], \quad [y := x] \quad \text{y} \quad [x, y := c, c] :$$

$$\begin{aligned} P_1^2(x, y)_{[x:=y]} &= P_1^2(y, y) = P_1^2(y, x)_{[x:=y]} \\ P_1^2(x, y)_{[y:=x]} &= P_1^2(x, x) = P_1^2(y, x)_{[y:=x]} \\ P_1^2(x, y)_{[x,y:=c,c]} &= P_1^2(c, c) = P_1^2(c, c)_{[x,y:=c,c]} \end{aligned}$$

Composición de sustituciones

La composición de dos sustituciones se define así:

$$\begin{aligned} \sigma &= [x_1, \dots, x_n := t_1, \dots, t_n] \\ \eta &= [y_1, \dots, y_m := s_1, \dots, s_m] \\ \eta \circ \sigma &= \sigma \eta = ([x_1, \dots, x_n := t_{1\eta}, \dots, t_{n\eta}] - [x_i := t_{i\eta} \mid x_i = t_{i\eta}]) \\ &\quad \cup ([y_1, \dots, y_m := s_1, \dots, s_m] - [y_i := s_i \mid y_i \in \text{dom}(\sigma)]) \end{aligned}$$

Ejemplo

Sean

$$\begin{aligned} \sigma &\equiv_{\text{def}} [x, y, w := z, f_1^1(x), v] \\ \eta &\equiv_{\text{def}} [z, x, v := y, c, w] \end{aligned}$$

dos sustituciones. Entonces

$$\begin{aligned} \sigma \eta &= [x, y, w := z_\eta, f_1^1(x)_\eta, v_\eta] \cup ([z, x, v := y, c, w] - [x := c]) \\ &= ([x, y, w := y, f_1^1(c), w] - [w := w]) \cup [z, v := y, w] \\ &= [x, y, z, v := y, f_1^1(c), y, w] \end{aligned}$$

Unificadores de máxima generalidad

Definición

Sean E y F dos expresiones y sea Σ el conjunto de sus unificadores. Un unificador de máxima generalidad (umg) es una sustitución $\mu \in \Sigma$ tal que para toda $\sigma \in \Sigma$ se tiene que $\mu\sigma = \sigma$.

Ejemplos

En el ejemplo de las expresiones $P_1^2(x, y)$ y $P_1^2(y, x)$, los dos primeros unificadores propuestos son de máxima generalidad, pues

$$\begin{aligned} [x := y][x, y := c, c] &= [x, y := c, c] \\ [x := y][y := x] &= [y := x] \\ [y := x][x, y := c, c] &= [x, y := c, c] \\ [y := x][x := y] &= [x := y] \end{aligned}$$

Un algoritmo para umg

El algoritmo es muy simple: construyase una sucesión de pares de expresiones y otra sucesión de sustituciones:

$$\begin{aligned} (E_0, F_0) &= (E, F) \\ (E_{n+1}, F_{n+1}) &= (E_{n\sigma_n}, F_{n\sigma_n}) \\ \mu_0 &= \emptyset \\ \mu_{n+1} &= \mu_n\sigma_n \end{aligned}$$

donde σ_i es una sustitución reductora de E_i y F_i . La sucesión $\langle (E_0, F_0), \dots \rangle$ es finita y al final se llega a uno de dos casos: (a) $d(E_n, F_n) = \emptyset$, o (b) el conjunto $d(E_n, F_n)$ es irreducible.

Diferencias

Definición

(a) Sean E y F dos expresiones. El conjunto diferencia de E y F , denotado por $d(E, F)$, se define así:

$$\begin{aligned} d(E, F) &= \emptyset \quad \text{si } E = F \\ d(f_m^n(t_1, \dots, t_n), f_m^n(t'_1, \dots, t'_n)) &= d(t_1, t'_1) \cup \dots \cup d(t_n, t'_n) \\ d(P_m^n(t_1, \dots, t_n), P_m^n(t'_1, \dots, t'_n)) &= d(t_1, t'_1) \cup \dots \cup d(t_n, t'_n) \\ d(E, F) &= \{E : F\} \quad \text{en cualquier otro caso} \end{aligned}$$

(b) Una sustitución reductora de $d(E, F)$ es una sustitución $x := t$ derivada de algún par $E_i : F_i \in d(E, F)$ tal que $x = E_i$ y $t = F_i$ (o viceversa) y x no aparece en t .

(c) $d(E, F)$ es reducible sii se puede derivar una sustitución reductora de todo par $t : t' \in d(E, F)$.

Ejemplo

Unificaremos las expresiones $f_1^2(x, f_2^2(a, y))$ y $f_1^2(a, f_2^2(x, z))$:

$$\begin{aligned} d(f_1^2(x, f_2^2(a, y)), f_1^2(a, f_2^2(x, z))) &= \{x : a, a : x, y : z\} \\ \sigma_0 &= [x := a] \\ \mu_1 &= \sigma_0 \\ (f_1^2(x, f_2^2(a, y))_{\sigma_0}, f_1^2(a, f_2^2(x, z))_{\sigma_0}) &= (f_1^2(a, f_2^2(a, y)), f_1^2(a, f_2^2(a, z))) \\ d(f_1^2(a, f_2^2(a, y)), f_1^2(a, f_2^2(a, z))) &= \{y : z\} \\ \sigma_1 &= [y := z] \\ \mu_2 &= \mu_1\sigma_1 = [x := a, y := z] \\ (f_1^2(a, f_2^2(a, y))_{\sigma_1}, f_1^2(a, f_2^2(a, z))_{\sigma_1}) &= (f_1^2(a, f_2^2(a, z)), f_1^2(a, f_2^2(a, z))) \end{aligned}$$

y como los dos últimos términos son iguales, el umg buscado es μ_2 .

Cláusulas definidas

- En principio se podría tener un lenguaje de programación lógica que abarcara todo el cálculo de predicados de primer orden.
- Por cuestiones de eficiencia computacional nos ocuparemos sólo de las fórmulas que se ajustan a una sintaxis particular y que se conocen como *cláusulas definidas*.

Definición

Una cláusula definida es un enunciado de la forma

$$\forall x_1, \dots, x_m. \exists y_1, \dots, y_k. \beta_1 \wedge \dots \wedge \beta_n \Rightarrow \alpha,$$

donde β_1, \dots, β_n y α son fórmulas atómicas, x_1, \dots, x_m son las variables que aparecen en α y y_1, \dots, y_k son las variables que aparecen en las β_i pero no en α . Siguiendo la tradición, la cláusula del ejemplo se escribirá

$$\alpha \leftarrow \beta_1, \dots, \beta_n.$$

La fórmula α se conoce como el encabezado, mientras que β_1, \dots, β_n son el cuerpo.

Una fórmula puede tener carácter de cuerpo o de encabezado, y en este último caso se llamará una meta.

Un programa lógico es un conjunto de cláusulas definidas, ninguna de las cuales es una meta.

Más sobre las metas

Por otra parte, conviene notar que de acuerdo con nuestra notación una meta equivale a la negación de un enunciado existencial:

$$\leftarrow \beta \equiv \neg \exists y_1, \dots, y_k. \beta.$$

donde y_1, \dots, y_k aparecen libres en β .

Ejemplo

1. $P_1^2(c, f_1^1(c)) \leftarrow$
2. $P_1^2(f_1^1(c), f_1^1(c)) \leftarrow$
3. $P_1^2(f_1^1(f_1^1(x)), f_1^2(y, z)) \leftarrow P_1^2(x, y), P_1^2(f_1^1(x), z).$

Si se interpretan las funciones f_1^1 y f_1^2 como sucesor y +, respectivamente, y la constante c como 0, P_1^2 corresponde a una relación que asocia el natural n con el n -ésimo número de Fibonacci.

Para hacer más transparentes los programas lógicos, en adelante nuestro lenguaje lógico incluirá símbolos que hagan obvia su interpretación.

El programa anterior se puede describir así:

1. $\text{Fib}(0, s(0)) \leftarrow$
2. $\text{Fib}(s(0), s(0)) \leftarrow$
3. $\text{Fib}(s(s(x)), y + z) \leftarrow \text{Fib}(x, y), \text{Fib}(s(x), z).$

Resolución

- La resolución es una regla de inferencia que permite demostrar teoremas por medio de *refutación*.
- Supóngase que se tiene un programa lógico Γ y se quiere demostrar que una fórmula atómica α se sigue de Γ .
- Entonces se incluye como premisa la meta $\leftarrow \alpha$ (es decir, $\neg\alpha$).
- Una demostración por resolución nos permitirá derivar fórmulas hasta que, en caso de éxito, lleguemos a una contradicción y entonces se afirmará que α se sigue de Γ .

Resolución proposicional

$$\text{Resolución} \quad \frac{\alpha \leftarrow \beta_1, \dots, \beta_n \quad \leftarrow \alpha, \gamma_1, \dots, \gamma_k}{\leftarrow \beta_1, \dots, \beta_n, \gamma_1, \dots, \gamma_k}$$

Las dos premisas son *resolventes* y la conclusión es la *resolución*.

\vdash_R denota los teoremas demostrables por resolución.

Por ejemplo, demostremos que $q \wedge r \Rightarrow p, q, r \vdash_R p$:

1	$p \leftarrow q, r$	Programa
2	$q \leftarrow$	Programa
3	$r \leftarrow$	Programa
4	$\leftarrow p$	Meta
5	$\leftarrow q, r$	Resolución 4, 1
6	$\leftarrow r$	Resolución 5, 2
7	\leftarrow	Resolución 6, 3

Versión para el cálculo de predicados

La regla de resolución para el cálculo de predicados es:

$$\frac{\alpha \leftarrow \beta_1, \dots, \beta_n \quad \leftarrow \alpha', \gamma_1, \dots, \gamma_k}{\leftarrow \beta_{1\mu}, \dots, \beta_{n\mu}, \gamma_{1\mu}, \dots, \gamma_{k\mu}}$$

donde μ es un umg de α y α' y las variables que aparecen en la primera premisa no aparecen en la segunda.

Una instancia de la regla es:

$$\frac{P(x, f(x)) \leftarrow Q(x, y), R(y) \quad \leftarrow P(a, z), R(z)}{\leftarrow Q(a, y), R(y), R(f(a))}$$

donde $\mu \equiv_{def} x, z := a, f(a)$.

Resolución y computación

¿Cómo se puede computar un resultado por medio de la resolución?

Supóngase que se tiene un programa lógico P y una meta

$$\leftarrow P_m^n(t_1, \dots, t_n)$$

es decir,

$$\neg \exists x_1, \dots, x_q . P_m^n(t_1, \dots, t_n).$$

Si al aplicar Res k veces se llega a la cláusula vacía \leftarrow , se habrá demostrado que

$$\exists x_1, \dots, x_q . P_m^n(t_1, \dots, t_n)$$

y, al mismo tiempo, se tendrá un umg por cada aplicación de Res:

$$\mu_1, \dots, \mu_k.$$

La aplicación de las sustituciones:

$$P_m^n(t_1, \dots, t_n)_{\mu_1 \dots \mu_k}$$

constituye el cómputo deseado.

Ejemplo I

1	$\text{Fact}(0, s(0)) \leftarrow$	Prog
2	$\text{Fact}(s(n), m \times s(n)) \leftarrow \text{Fact}(n, m)$	Prog
3	$\leftarrow \text{Fact}(s(s(s(0))), x)$	Meta
4	$\leftarrow \text{Fact}(s(s(0)), m)$	Res 2, 3 con $n, x := s(s(0)), m \times s(s(s(0)))$
5	$\leftarrow \text{Fact}(s(s(0)), m')$	$m := m'$ en 4
6	$\leftarrow \text{Fact}(s(0), m)$	Res 2, 5 con $n, m' := s(0), m \times s(s(0))$
7	$\leftarrow \text{Fact}(s(0), m')$	$m := m'$ en 6
8	$\leftarrow \text{Fact}(0, m)$	Res 2, 7 con $n, m' := 0, m \times s(0)$
9	\leftarrow	Res 1, 8 con $m := s(0)$

Ejemplo II

5 y 7 cumplen hacen que las variables de los resolventes sean disjuntas (m aparece en 3 y en 4 y 6). La sustitución final es:

$$\mu_1 = [n, x := s(s(0)), m \times s(s(s(0)))]$$

$$\mu_2 = [m := m']$$

$$\mu_3 = [n, m' := s(0), m \times s(s(0))]$$

$$\mu_4 = [m := m']$$

$$\mu_5 = [n, m' := 0, m \times s(0)]$$

$$\mu_6 = [m := s(0)]$$

$$\mu_1 \mu_2 \mu_3 \mu_4 \mu_5 \mu_6 = \mu$$

$$\mu = [x := s(0) \times s(0) \times s(s(0)) \times s(s(s(0)))]$$

$$\begin{aligned} \text{Fact}(s(s(s(0))), x)_\mu &= \text{Fact}(s(s(s(0))), s(0) \times s(0) \times s(s(0)) \times s(s(s(0)))) \\ &= \text{Fact}(3, 6) \end{aligned}$$

La sustitución μ está simplificada para recoger sólo el valor de x .

Modelos de Herbrand

Definición

Sea P un programa lógico y sean $C_P = \{c_1, \dots, c_n\}$ y $F_P = \{f_m^n\}$ el conjunto de constantes y el conjunto de símbolos de funciones que aparecen en P . La cerradura inductiva de C_P bajo F_P es C_P^+ .

Constrúyase un conjunto U_P con un elemento por cada elemento en C_P^+ . Este conjunto es el universo de Herbrand de P y sus elementos son los términos básicos.

La base de Herbrand es el conjunto de fórmulas atómicas con predicados que aparecen en P y cuyos argumentos son términos básicos.

Una interpretación de Herbrand es el subconjunto de la base de Herbrand satisfechos en la interpretación.

Un modelo de Herbrand es una interpretación que hace verdaderas todas las cláusulas de P .

El modelo mínimo de Herbrand es la intersección de todos los modelos de Herbrand. Éste es el modelo buscado para el programa P .

Ejemplo

En el programa lógico para calcular la función factorial tenemos que

- El universo de Herbrand es

$$\{0, s(0), s(s(0)), \dots, 0 \times 0, 0 \times s(0), s(0) \times s(0)\}.$$

- La base de Herbrand es

$$\{\text{Fact}(0, 0), \text{Fact}(0, s(0)), \dots\}.$$

- Un modelo de Herbrand tiene a la relación

$$\{(0, s(0)), (s(0), s(0)), (s(s(0)), s(s(0))), \dots\}$$

como interpretación de la relación Fact .

Negación

¿Cómo se puede demostrar, dado el programa para la función factorial anterior, que $\neg \text{Fact}(3, 9)$? Hay al menos dos problemas:

- (a) Dado que la resolución busca refutar una fórmula, para demostrar $\neg \text{Fact}(3, 9)$ debemos partir de $\neg \neg \text{Fact}(3, 9)$, que equivale a la cláusula $\text{Fact}(3, 9) \leftarrow$. Obviamente, no se puede aplicar resolución con esta “meta”.
- (b) Aunque la intención del programa fue definir *precisamente* la función factorial (y no algo “parecido”), desde el punto de vista lógico $\text{Fact}(3, 9)$ no es inconsistente con el programa: si se interpreta el predicado Fact como la relación

$$\{(n, m) \mid m = n!\} \cup \{(3, 9)\}$$

se tiene un modelo del programa y de la fórmula $\text{Fact}(3, 9)$ a la vez. Es decir,

$$\text{Fact}(0, s(0)) \leftarrow, \text{Fact}(s(n), m \times s(n)) \leftarrow \text{Fact}(n, m) \not\models \neg \text{Fact}(3, 9).$$

¿Una regla más poderosa que resolución?

Para resolver el problema (a) se puede pensar en una regla de resolución más fuerte, digamos $\vdash_{R'}$, que nos permita demostrar teoremas de la forma

$$\Gamma \vdash_{R'} \neg \alpha.$$

Pero esto nos llevaría a demostrar

$$\text{Fact}(0, s(0)) \leftarrow, \text{Fact}(s(n), m \times s(n)) \leftarrow \text{Fact}(n, m) \vdash_{R'} \neg \text{Fact}(3, 9)$$

y ya sabemos que esto no debería probarse, como nos dice (b). De hecho, el problema no se limita al caso de Fact .

Negación y corrección

Teorema

Sea $\vdash_{R'}$ una regla que es más fuerte que \vdash_R en el sentido de que permite demostrar teoremas de la forma $\Gamma \vdash_R \neg \alpha$. Entonces, $\vdash_{R'}$ no es correcta, es decir, existen Γ y α tales que $\Gamma \vdash_R \neg \alpha$, pero se tiene que $\Gamma \not\models \neg \alpha$.

El ejemplo de $\neg \text{Fact}(3, 9)$ es una instancia de este teorema.

Negación y consistencia

Un principio de solución es restringir las fórmulas negativas demostrables, es decir, dado un programa Γ y una fórmula $\neg \alpha$, sólo se podría demostrar

$$\Gamma \vdash_{R'} \neg \alpha$$

en caso de que $\Gamma \cup \{\neg \alpha\}$ sea consistente (en este caso se dirá que $\vdash_{R'}$ es correcta en sentido débil). Pero, ¿cómo calcular las fórmulas negativas consistentes con un programa?

Closed world assumption I

Una perspectiva es la llamada *suposición del mundo cerrado* (o CWA):

Definición

Sea Γ un programa lógico y sea α una fórmula no negativa. La regla de derivación CWA es:

$$\frac{\Gamma \not\vdash_R \alpha}{\neg\alpha}$$

El conjunto de consecuencias negativas de Γ bajo la hipótesis del mundo cerrado es el conjunto

$$cwa(\Gamma) = \{\neg\alpha \mid \Gamma \not\vdash_R \alpha\}.$$

CWA nos dice que un programa lógico es un mundo “cerrado” sin interferencia de otras cláusulas que no pertenecen al programa.

Closed world assumption II

Si el “hecho” α no es derivable del programa, y considerando que éste describe el “mundo” por completo, concluiremos que $\neg\alpha$.

El siguiente teorema es el fundamento de la suposición del mundo cerrado:

Teorema

Si Γ es un programa y $\neg\alpha \in cwa(\Gamma)$, entonces $\Gamma \cup \{\neg\alpha\}$ es consistente.

Desventajas

Desafortunadamente, el teorema siguiente plantea un problema (computacionalmente) insuperable:

Teorema

Dado un programa Γ y una fórmula α , la pregunta ¿ $\Gamma \vdash_R \alpha$? es indecidible, es decir, no existe un algoritmo que la conteste en todos los casos.

Negation by failure

- Otra perspectiva, más modesta, es la llamada *negación por fracaso* o NF.
- Si para un programa P y una fórmula específica α es posible determinar de manera *computable* que $P \not\vdash_R \alpha$, entonces se aceptará $\neg\alpha$.
- Desafortunadamente, los detalles técnicos se dejarán para un curso más avanzado.

Bases de datos relacionales

- Las bases de datos relacionales son un formalismo para representar y analizar bases de datos.
- En este enfoque, una base de datos está formada por un modelo con objetos y relaciones entre ellos y un subconjunto del cálculo de predicados que nos permite utilizar este modelo para extraer información.
- Una consulta a una base de datos es afín a la demostración de un teorema existencial.

Atributos y relaciones I

- El conjunto de atributos es \mathcal{U} . Los atributos pertenecen a este conjunto y los denotaremos con las letras A, B, \dots
- Los dominios de los atributos se señalarán con $\Delta(A), \Delta(B), \dots$. La unión de todos los dominios de atributos es Δ .
- El universo de atributos es $U \subseteq_{\text{fin}} \mathcal{U}$.
- Un esquema de relaciones es un conjunto $R \subseteq U$. Un esquema de base de datos D basado en U es un conjunto de esquemas de relaciones tal que

$$\bigcup_{R \in D} R = U.$$

- Sea $X \subseteq U$. Una X -ada v es un mapeo $X \rightarrow \Delta$ tal que $X(A) \in \Delta(A)$.
- Sea v una X -ada y sea $Y \subseteq X$. La proyección de v en Y , denotada por $v[Y]$ es la restricción de v al subdominio Y .

Atributos y relaciones II

- Si R es un esquema de relación, una relación r es un conjunto de R -adas.
- Si D es un esquema de base de datos, una base de datos d es un conjunto de relaciones, una por cada esquema en D .
- $\alpha(r)$ es el esquema de relación de r y $\alpha(d)$ es el esquema de base de datos de d .

Ejemplos

- Sea $U \subseteq \mathcal{U}$ el conjunto $\{N = \text{nombre}, B = \text{nacionalidad}, A = \text{afiliación}, E = \text{edad}, F = \text{contribución}\}$, con dominios definidos de acuerdo con la interpretación intuitiva de los atributos.
- Sean P y Q los siguientes esquemas de relación:

$$P = \{N, B, A\} \quad Q = \{A, E, F\}$$

- Sea p la relación definida por esta tabla:

Nombre	Nacionalidad	Afiliación
Alan Turing	Británico	Cambridge
C.A.R Hoare	Británico	Oxford
E. Dijkstra	Holandés	U. de Texas en Austin

Lenguaje de búsquedas del álgebra relacional I

Sean r, r_1, r_2, \dots relaciones. Entonces

- $\Pi_X(r)$ es la *proyección de r en X* , con las siguientes propiedades:
 - 1 $X \subseteq \alpha(r)$ y $X = \alpha(\Pi_X(r))$;
 - 2 $\Pi_X(r) = \{v[X] \mid v \in r\}$.
- $r_1 \bowtie r_2$ es la *conjunción natural* definida por las siguientes propiedades:
 - 1 $\alpha(r_1 \bowtie r_2) = \alpha(r_1) \cup \alpha(r_2)$;
 - 2 $r_1 \bowtie r_2 = \{v \mid v \text{ es una } \alpha(r_1) \cup \alpha(r_2) - \text{ada tal que } v[\alpha(r_1)] \in r_1, v[\alpha(r_2)] \in r_2\}$.
- $r_1 \cup r_2$ es la *unión* con las propiedades:
 - 1 $\alpha(r_1) = \alpha(r_2)$ y $\alpha(r_1 \cup r_2) = \alpha(r_1)$;
 - 2 $r_1 \cup r_2 = \{v \mid v \in r_1 \text{ o bien } v \in r_2\}$.
- $r_1 - r_2$ es la *diferencia* con las propiedades:
 - 1 $\alpha(r_1) = \alpha(r_2)$ y $\alpha(r_1 - r_2) = \alpha(r_1)$;
 - 2 $r_1 - r_2 = \{v \mid v \in r_1 \text{ y } v \notin r_2\}$.

Lenguaje de búsquedas del álgebra relacional II

- $\sigma_{A=B}(r)$ es la *selección en r por $A = B$* :
 - 1 $A, B \in \alpha(r)$ y $\alpha(\sigma_{A=B}(r)) = \alpha(r)$;
 - 2 $\sigma_{A=B}(r) = \{v \mid v \in r \text{ y } v[A] = v[B]\}$.
- $\rho_{B|A}(r)$ es el *cambio de nombre en r de A a B* :
 - 1 $A \in \alpha(r), B \notin \alpha(r)$ y $\alpha(\rho_{B|A}(r)) = (\alpha(r) - \{A\}) \cup B$;
 - 2 $\rho_{B|A}(r) = \{v \mid \exists v' \in r. v[B] = v'[A] \text{ y } \forall C \neq B. v[C] = v'[C]\}$.

Lenguaje para el álgebra relacional I

- Sea α una fórmula del cálculo de predicados ampliado para incluir las relaciones definidas en las láminas anteriores. Supongamos que α tiene n variables libres. Entonces

$$\{R, x_1, \dots, x_n : \alpha(x_1, \dots, x_n)\}$$

es una expresión del cálculo relacional.

- Sea d una base de datos y sea δ la unión de los dominios de los valores de los atributos que aparecen en d (como d es finita, también lo es δ). El par $\langle d, \delta \rangle$ puede constituir la base de una interpretación de una expresión $\{R, x_1, \dots, x_n : \alpha(x_1, \dots, x_n)\}$ de la siguiente manera:
 - Los símbolos de relación que aparecen en α son interpretados por los esquemas de relaciones $\alpha(d)$.
 - δ forma el universo de interpretación para las variables x_1, \dots, x_n

Lenguaje para el álgebra relacional II

- La interpretación de $\{R, x_1, \dots, x_n : \alpha(x_1, \dots, x_n)\}$ consiste en las n -adas en d tales que al sustituir las variables x_1, \dots, x_n por valores en δ se obtienen n -adas tales que existen r -adas en d de las cuales las n -adas sean proyecciones restringidas a α .

Ejemplo

Consideremos la base de datos de la lámina 5. Sea $X \subseteq P$, con $X = \{N; B\}$.
Sea $\alpha = \exists x . R_1(x, y)$, donde $R_1 = \Pi_X(p)$. Entonces

$\{R \text{ y } : \exists x . R_1(x, y)\} = \{\text{británico, holandés}\}$, pues

- P es un esquema de relación con los atributos N, B, A ;
- la relación p está basada en este esquema;
- la proyección $\Pi_X(p)$ reduce las p -adas en p a sus proyecciones en los dos únicos atributos de X , a saber N y B ;
- la relación interpretada por $\Pi_X(p)$ tiene dos argumentos
- el cuantificador en α captura el primero de estos y deja libre sólo el segundo
- En resumen, nos preguntamos por los valores b de B tales que existe un algún valor a del atributo N tal que el par (b, a) está en $\Pi_X(p)$.